

1

סדרון רציף 10

(2) א) מהיך קפיצה מתקבל מהו מהיך סכום. בו אומר
הפיתוח t הוא רציף ומהם הקפיצים הוא כן-מניה,
אשר מק"מ את המנה התקופית והוא אומר.

ב) יהי $\{X(t), t \geq 0\}$ מהיך קפיצה מתקבל בק $t=0$ הוא
במשך (רציף). נניח $X(t)=0$ אם היש המנוי בהיה במשך
 t , $X(t)=1$ אם הוא אחר במשך $t-1$, $X(t)=2$ אם הוא
משך במשך t .

מהי $\{Y_n, n \geq 0\}$ שמה מתקבל במשך בק $t=0$:
 $Y_0 = X(0)$ - אומר, $Y_n = X(T_n)$ שמה אומר בסו
המהיך $\{X(t), t \geq 0\}$ יהיה אומר הקפיצה ה- n . (אם
במשך הקפיצה ה- n , $T_n = 0$).

המהיך $\{Y_n, n \geq 0\}$ נקרא "שמה מתקבל"
אמורה שמה מתקבל המתקבל המנוי של השמה המתקבל

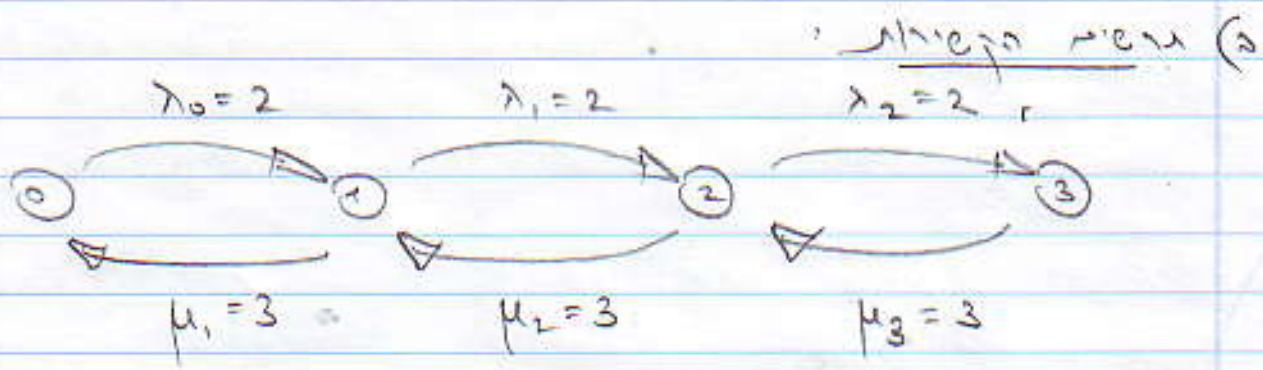
Y_{n+1}	0	1	2	היחיד
0	0	0.3	0.1	
1	0.7	0	0.3	
2	0	0	1	

(3) א) נניח את מהם הקפיצים t אומר אומר - שמה מתקבל "שמה מתקבל"



אין אומר "שמה מתקבל"				0	שמה
"שמה מתקבל" אומר "שמה מתקבל"				1	שמה
"שמה מתקבל" אומר "שמה מתקבל"				2	שמה
"שמה מתקבל" אומר "שמה מתקבל"				3	שמה

2



: למילוי המערכת (ב)

$$\begin{pmatrix} -q_0 & q_{01} & q_{02} & q_{03} \\ q_{10} & -q_1 & q_{12} & q_{13} \\ q_{20} & q_{21} & -q_2 & q_{23} \\ q_{30} & q_{31} & q_{32} & -q_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 0 & 0 \\ 3 & -5 & 2 & 0 \\ 0 & 3 & -5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & -3 \end{pmatrix}$$

: למילוי המערכת (ג)

$$\begin{pmatrix} P(0,0) & P(0,1) & P(0,2) & P(0,3) \\ P(1,0) & P(1,1) & P(1,2) & P(1,3) \\ P(2,0) & P(2,1) & P(2,2) & P(2,3) \\ P(3,0) & P(3,1) & P(3,2) & P(3,3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{q_{01}}{q_0} & \frac{q_{02}}{q_0} & \frac{q_{03}}{q_0} \\ \frac{q_{10}}{q_1} & 0 & \frac{q_{12}}{q_1} & \frac{q_{13}}{q_1} \\ \frac{q_{20}}{q_2} & \frac{q_{21}}{q_2} & 0 & \frac{q_{23}}{q_2} \\ \frac{q_{30}}{q_3} & \frac{q_{31}}{q_3} & \frac{q_{32}}{q_3} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & \frac{q_{01}}{\sum_k q_{0k}} & \frac{q_{02}}{\sum_k q_{0k}} & \frac{q_{03}}{\sum_k q_{0k}} \\ \frac{q_{10}}{\sum_k q_{1k}} & 0 & \frac{q_{12}}{\sum_k q_{1k}} & \frac{q_{13}}{\sum_k q_{1k}} \\ \frac{q_{20}}{\sum_k q_{2k}} & \frac{q_{21}}{\sum_k q_{2k}} & 0 & \frac{q_{23}}{\sum_k q_{2k}} \\ \frac{q_{30}}{\sum_k q_{3k}} & \frac{q_{31}}{\sum_k q_{3k}} & \frac{q_{32}}{\sum_k q_{3k}} & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{3}{5} & 0 & \frac{2}{5} & 0 \\ 0 & \frac{3}{5} & 0 & \frac{2}{5} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

3

$$\begin{cases} \pi Q = 0 \\ \sum_i \pi_i = 1 \end{cases}$$

\therefore rank $= 3$ (D)

$$\pi Q = (\pi_0 \pi_1 \pi_2 \pi_3) \begin{pmatrix} q_{00} & q_{01} & q_{02} & q_{03} \\ q_{10} & q_{11} & q_{12} & q_{13} \\ q_{20} & q_{21} & -q_{22} & q_{23} \\ q_{30} & q_{31} & q_{32} & -q_{33} \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{cases} -\pi_0 q_{00} + \pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30} = 0 \\ \pi_0 q_{01} - \pi_1 q_{11} + \pi_2 q_{21} + \pi_3 q_{31} = 0 \\ \pi_0 q_{02} + \pi_1 q_{12} - \pi_2 q_{22} + \pi_3 q_{32} = 0 \\ \pi_0 q_{03} + \pi_1 q_{13} + \pi_2 q_{23} - \pi_3 q_{33} = 0 \\ \pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \pi_0 q_{00} = \pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30} \\ \pi_1 q_{11} = \pi_0 q_{01} + \pi_2 q_{21} + \pi_3 q_{31} \\ \pi_2 q_{22} = \pi_0 q_{02} + \pi_1 q_{12} + \pi_3 q_{32} \\ \pi_3 q_{33} = \pi_0 q_{03} + \pi_1 q_{13} + \pi_2 q_{23} \\ \pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1 \end{cases}$$

$\pi_0 q_{01} + \pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30} = \pi_0$
 $\pi_0 q_{02} + \pi_1 q_{12} + \pi_2 q_{22} + \pi_3 q_{32} = \pi_1$
 $\pi_0 q_{03} + \pi_1 q_{13} + \pi_2 q_{23} + \pi_3 q_{33} = \pi_2$
 $\pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1$

$\pi_0 q_{01} + \pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30} = \pi_0$
 $\pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30} = \pi_0 q_{01}$
 $\pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30} = \pi_0 q_{02} + \pi_1 q_{12}$
 $\pi_3 q_{30} + \pi_3 q_{31} + \pi_3 q_{32} = \pi_0 q_{03} + \pi_1 q_{13} + \pi_2 q_{23}$
 $\pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 0$

$\pi_0 (q_{01} + q_{02} + q_{03}) = \pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30}$
 $\pi_1 (q_{10} + q_{12} + q_{13}) = \pi_0 q_{01} + \pi_2 q_{21} + \pi_3 q_{31}$
 $\pi_2 (q_{20} + q_{21} + q_{23}) = \pi_0 q_{02} + \pi_1 q_{12} + \pi_3 q_{32}$
 $\pi_3 (q_{30} + q_{31} + q_{32}) = \pi_0 q_{03} + \pi_1 q_{13} + \pi_2 q_{23}$

$\pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1$
 $\pi_0 q_0 = \pi_1 q_{10} + \pi_2 q_{20} + \pi_3 q_{30}$
 $\pi_1 q_1 = \pi_0 q_{01} + \pi_2 q_{21} + \pi_3 q_{31}$
 $\pi_2 q_2 = \pi_0 q_{02} + \pi_1 q_{12} + \pi_3 q_{32}$
 $\pi_3 q_3 = \pi_0 q_{03} + \pi_1 q_{13} + \pi_2 q_{23}$
 $\pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1$

5

סדרת האינסוף $\sum_{n=0}^{\infty} x^n$ מתכנסת ל-1 עבור $|x| < 1$.
סדרת האינסוף $\sum_{n=0}^{\infty} x^{2n}$ מתכנסת ל- $\frac{1}{1-x^2}$ עבור $|x| < 1$.

$$q_0 = q_{01} + q_{02} + q_{03}$$

$$q_1 = q_{10} + q_{12} + q_{13}$$

$$q_2 = q_{20} + q_{21} + q_{23}$$

$$q_3 = q_{30} + q_{31} + q_{32}$$

נמצא את $\pi_0, \pi_1, \pi_2, \pi_3$ על ידי פתרון מערכת המשוואות:

$$-2\pi_0 = 3\pi_1 + 0\pi_2 + 0\pi_3$$

$$5\pi_1 = 2\pi_0 + 3\pi_2 + 0\pi_3$$

$$5\pi_2 = 0\pi_0 + 2\pi_1 + 3\pi_3$$

$$3\pi_3 = 0\pi_0 + 0\pi_1 + 2\pi_2$$

$$\pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1$$

I $2\pi_0 = 3\pi_1$

II $5\pi_1 = 2\pi_0 + 3\pi_2$

III $5\pi_2 = 2\pi_1 + 3\pi_3$

IV $3\pi_3 = 2\pi_2$

V $\pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1$

6

מסלול IV מוללן על II מסלול I מוללן על מסלול III

$$\begin{cases} \text{I} & 2\pi_0 = 3\pi_1, \\ \text{II} & 2\pi_1 = 3\pi_2, \\ \text{III} & 3\pi_2 = 2\pi_1, \\ \text{IV} & 3\pi_3 = 2\pi_2, \\ \text{V} & \pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1. \end{cases}$$

מסלול III - II מוללן על מסלול I

$$\begin{cases} 2\pi_0 = 3\pi_1, \\ 2\pi_1 = 3\pi_2, \\ 2\pi_2 = 3\pi_3, \\ \pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 = 1. \end{cases}$$

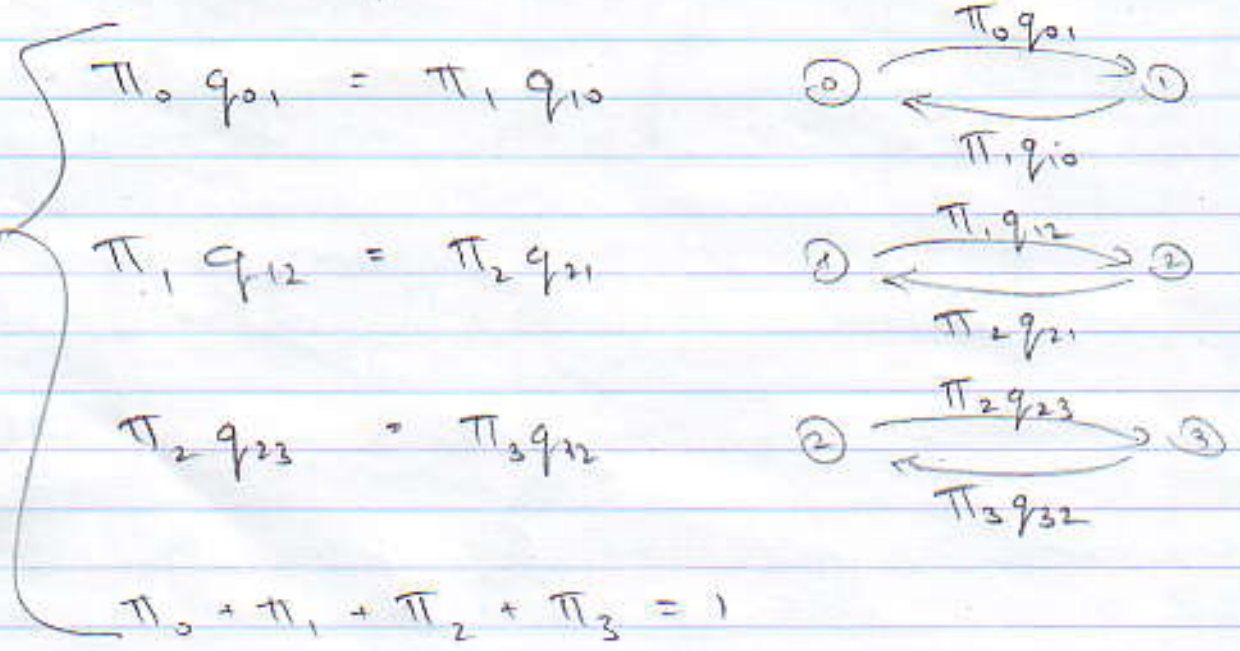
(נכון על מסלול III) \Rightarrow $\pi_1 = \frac{2}{3}\pi_0$ (נכון על מסלול I)

$$\begin{cases} \pi_1 = \frac{2}{3}\pi_0, \\ \pi_2 = \frac{2}{3}\pi_1 = \left(\frac{2}{3}\right)^2\pi_0, \\ \pi_3 = \frac{2}{3}\pi_2 = \left(\frac{2}{3}\right)^3\pi_0, \\ \pi_0 \left[1 + \frac{2}{3} + \left(\frac{2}{3}\right)^2 + \left(\frac{2}{3}\right)^3 \right] = 1. \end{cases}$$

$$\Rightarrow \pi_0 = \frac{27}{65}, \quad \pi_1 = \frac{18}{65}, \quad \pi_2 = \frac{12}{65}, \quad \pi_3 = \frac{8}{65}.$$

צדק ג' - צדק א' נכונים שיטה למציאת הסתברות
 הסתברותיות באמצעות "משולש שיווי משקל מטרות" לא
 אמיז ניתן למצוא הסתברות סוציאליזציה צדק א'. קיימים
 מנחים (אשר לא נמצא בקום זה) עם שנתן יהיה אפשר
 צדק א'.

צדק ב' "כינוי משולש" עם שנינו מספר
 הסתברות עיוני עם לוקי מצב שזה מספר הסתברות
 עיוני עם משולש משולש. אולם קונה, ניתן לפרק את
 מצבי המורה אשר קבוצה מצביה מטרות, אולם
 משולש עם שנתן שנתן עם שיווי משקל מספר המורה
 עיוני עם קבוצה אשר לשניה שונה למספר המורה
 עיוני עם קבוצה השני למהותם בקרה של
 בעיקר עיקר-מורה, מכיוון שמשולש שנינו מספרים
 בין שני קבוצה עם שונה מספרים בין שני מצבים
 מסויים, נקרא את "משולש המטרות" $\pi_{ij} = \pi_{ji}$
 (כאשר $i \neq j$) את נקודת המסע בעיני המשולש.
 נחשוב משולש המטרות אלה תקרה במשולש



נצבים את הקצביות

$$\left\{ \begin{aligned} 2\pi_0 &= 3\pi_1 \\ 2\pi_1 &= 3\pi_2 \\ 2\pi_2 &= 3\pi_3 \\ \pi_0 + \pi_1 + \pi_2 + \pi_3 &= 1 \end{aligned} \right.$$

נשים לב שרק π_1 היא למעשה תוצאה \otimes יקובל
 ברורים א' ו-ב'.

(א) פרוצדורות הימין שפני כוונתן התמנה והיו תפוסה היא
 פרוצדורות הימין שהתמנה (התפוק) נלקחה בתלב 3,
 כלומר, $\pi_3 = \frac{8}{65}$.

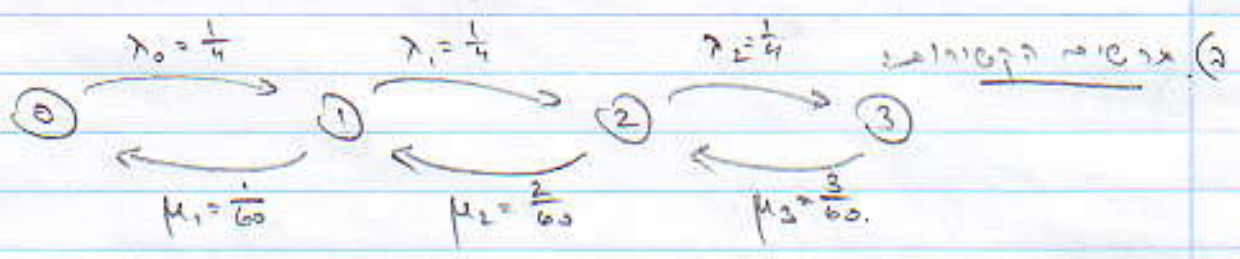
(ב) פרוצדורות הימין שהספר אסוק שווה למחרת פרוצדורות
 הימין שהספר אינו אסוק. פרוצדורות הימין שהספר אינו
 אסוק שווה לפרוצדורות הימין שהספרה יוקה ולקוחה.
 כלומר $\pi_0 = \frac{27}{65}$. לפי הפירוק הוא $1 - \pi_0 = 1 - \frac{27}{65}$.

(ג) נתון כי: $p(x) = x - \mu$ תפוסות מתפס
 מקסמום לפרוצדורות עם קצב 3. לקוחה מולתיה כשה
 משתלה דבר היא שמה הספר יסוק וזוהי יוקה שמה
 אחר, זה מולת מספר לקוחה סיפה תפוסה 3 לקוחה
 היא הספר לא סוק וזוהי - כלומר, $\pi_0 = \frac{27}{65}$ מתמנה
 המספרה יוקה ולקוחה. כלומר, הוא אסוק רק $1 - \pi_0 = 1 - \frac{27}{65}$
 מהספר ולכן הוא מספר: $3(1 - \frac{27}{65}) = 3$ לקוחה
 כשה מתמנה.

9

(4) נסמן: $x(t)$ - מספר הסלולות שאורגן בסוף t
 $\{x(t), t \geq 0\}$ הוא תהליך קבוע סטוכסטי רציף
 הזמן בתהליך "לילה אחד", הזמן לתהליך שמינו ברבים
 כיום 9

מרחב המצבים הוא $\{0, 1, 2, 3\}$



מטריצה הולכה

$$Q = \begin{matrix} & \begin{matrix} 0 & 1 & 2 & 3 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1/4 & 0 & 0 \\ 1/60 & -1/4 & 1/4 & 0 \\ 0 & 1/60 & -1/4 & 1/4 \\ 0 & 0 & 2/60 & -3/60 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

המטריצה השלמה

$$Q = \begin{matrix} & \begin{matrix} 0 & 1 & 2 & 3 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1/12 & -1/4 & 1/4 & 0 \\ 0 & 1/12 & -1/4 & 1/4 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \end{matrix}$$

מצביו של הרכב (1)

$$\begin{cases} 20 \pi_{(0,0)} = 120 \pi_{(1,0)} + 600 \pi_{(0,1)} \\ (120+20) \pi_{(1,0)} = 60 \pi_{(1,1)} + 6 \pi_{(0,0)} \\ 80 \pi_{(0,1)} = 120 \pi_{(1,1)} + 14 \pi_{(0,0)} \\ \pi_{(0,0)} + \pi_{(0,1)} + \pi_{(1,0)} + \pi_{(1,1)} = 1 \end{cases}$$

(2) מצביו של הרכב הם (0,0) ו-(1,0) ו-(0,1) ו-(1,1) וכל אחד מהם הוא מצב יציב. מצב (0,0) הוא מצב יציב משום שכל הרכב שיש בו 0 מכוניות יחידות יישאר במצב זה. מצב (1,0) הוא מצב יציב משום שכל הרכב שיש בו 1 מכונית יחידה יישאר במצב זה. מצב (0,1) הוא מצב יציב משום שכל הרכב שיש בו 1 מכונית זוגית יישאר במצב זה. מצב (1,1) הוא מצב יציב משום שכל הרכב שיש בו 2 מכוניות יישאר במצב זה.

(a) $X(t) = 0$ (state 0) is the absorbing state.
 (b) $X(t) = 1$ (state 1) is a transient state.
 (c) $X(t) = 2$ (state 2) is a transient state.



Mean time to absorption from state 1: $w_{01} \sim \exp(q_{01} = 5)$
 Mean time to absorption from state 2: $w_{02} \sim \exp(q_{02} = 1)$
 Mean time to absorption from state 0: $w_{00} \sim \exp(q_{00} = 0)$

$q_{01} = 5 \iff E(w_{01}) = \frac{20}{60} = \frac{1}{3}$
 $q_{02} = 1 \iff E(w_{02}) = 1$
 $q_{00} = 0 \iff E(w_{00}) = 0$

Mean time to absorption from state 0: $w_0 \sim \exp(q_{00} + q_{01} + q_{02} = 0 + 5 + 1)$

$w_0 = \min(w_{01}, w_{02})$

(d) Q-matrix

$$Q = \begin{matrix} & \begin{matrix} 0 & 1 & 2 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{matrix} & \begin{pmatrix} -6 & 5 & 1 \\ 3 & -3 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \end{matrix}$$

